

**Examen – Durée 1h30**

Pour  $u : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  on note  $\nabla^\perp u(x, y) = (-\frac{\partial}{\partial y} u, \frac{\partial}{\partial x} u)$ . Pour  $a, b \in \mathbb{R}^2$  on note également  $a \cdot b = \langle a, b \rangle$  le produit scalaire euclidien.

**Partie 1**

Soit  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  un ouvert borné de classe  $C^1$ ,  $f \in L^2(\Omega; \mathbb{R})$  et  $g \in L^\infty$ . On souhaite résoudre (au sens faible) le problème

$$(P) \begin{cases} -\Delta u + \nabla^\perp g \cdot \nabla u = f & \text{dans } \Omega \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

1. En supposant que  $u \in C^2(\Omega)$  et  $g \in C^1(\Omega)$ , montrer que l'équation

$$-\Delta u + \nabla^\perp g \cdot \nabla u = f$$

peut s'écrire sous la forme  $-\operatorname{div}(A\nabla u) = f$  avec une matrice  $A$  (variable) à déterminer, qui dépend de  $g$ . Dans la suite on désignera toujours par  $A$  cette matrice.

2. En déduire la formulation faible associée au problème  $(P)$ .
3. Montrer l'existence d'une unique solution faible  $u \in H_0^1(\Omega)$  à l'aide du théorème de Lax-Milgram.
4. Aurait-on pu trouver cette solution faible en minimisant le problème variationnel suivant ?

$$\min_{u \in H_0^1(\Omega)} \frac{1}{2} \int_{\Omega} A \nabla u \cdot \nabla u \, dx - \int_{\Omega} u f. \quad (1)$$

5. On suppose dans cette question que  $f = 0$  et  $g \in C^\infty(\bar{\Omega})$  vérifie  $|g| \leq 1$ . On note  $u \in H_0^1(\Omega)$  la solution faible de  $(P)$ . Montrer que sous ces hypothèses, on a l'identité remarquable suivante :

$$\|g \nabla u\|_2 \leq 8 \|u \nabla g\|_2$$

## Partie 2

On souhaite maintenant résoudre le problème semi-linéaire suivant pour  $0 < \beta < 1$  et toujours  $g \in L^\infty(\Omega)$ ,

$$(Q) \begin{cases} -\Delta u + \nabla^\perp g \cdot \nabla u = u^\beta & \text{dans } \Omega \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Nous souhaitons utiliser le théorème de point fixe de Schauder dont on rappelle ci-dessous l'énoncé :

**Théorème.** *Soit  $E$  un espace de Banach et  $C \subset E$  une partie convexe, fermée, bornée. Soit  $T : C \rightarrow C$  une application continue telle que  $\overline{T(C)}$  est compact. Alors  $T$  admet un point fixe dans  $C$ .*

Pour cela on considère l'opérateur  $T : L^2(\Omega) \rightarrow L^2(\Omega)$  qui à  $v \in L^2(\Omega)$  associe la solution  $u$  du problème  $(P)$  avec second membre  $f = v^\beta$ . (On remarque que  $v^\beta \in L^2$  car  $\beta < 1$  et  $\Omega$  est borné).

6. Montrer qu'il existe  $C > 0$  telle que

$$\|T(v)\|_{H^1} \leq C \|v\|_{H^1}^\beta.$$

7. Montrer que si  $v_n$  est une suite telle que  $\sup_n \|v_n\|_{H^1} \leq C$  et  $v_n \rightarrow v$  dans  $L^2$ , alors  $T(v_n) \rightarrow T(v)$  dans  $L^2$ .

8. En déduire à l'aide du théorème de point fixe de Schauder, qu'il existe une solution faible pour le problème  $(Q)$ .

## Partie 3

Dans cette partie on pourra admettre l'hypothèse  $(H)$  suivante : si  $u \in H_0^1(\Omega)$  est une solution faible de  $(Q)$  avec  $g \in L^\infty(\Omega)$ , alors  $u \in L^\infty(\Omega)$  et  $\|u\|_\infty \leq C \|\nabla u\|_2$  avec  $C > 0$  une constante universelle.

9. En s'inspirant de la méthode utilisée lors de la partie 2, montrer que sous l'hypothèse  $(H)$ , il existe une solution faible pour le système suivant, avec  $0 < \alpha, \beta < 1$

$$(S) \begin{cases} -\Delta u + \nabla^\perp v \cdot \nabla u = v^\alpha & \text{dans } \Omega \\ -\Delta v + \nabla^\perp u \cdot \nabla v = u^\beta & \text{dans } \Omega \\ (u, v) \in (H_0^1(\Omega) \cap L^\infty(\Omega))^2 \end{cases}$$